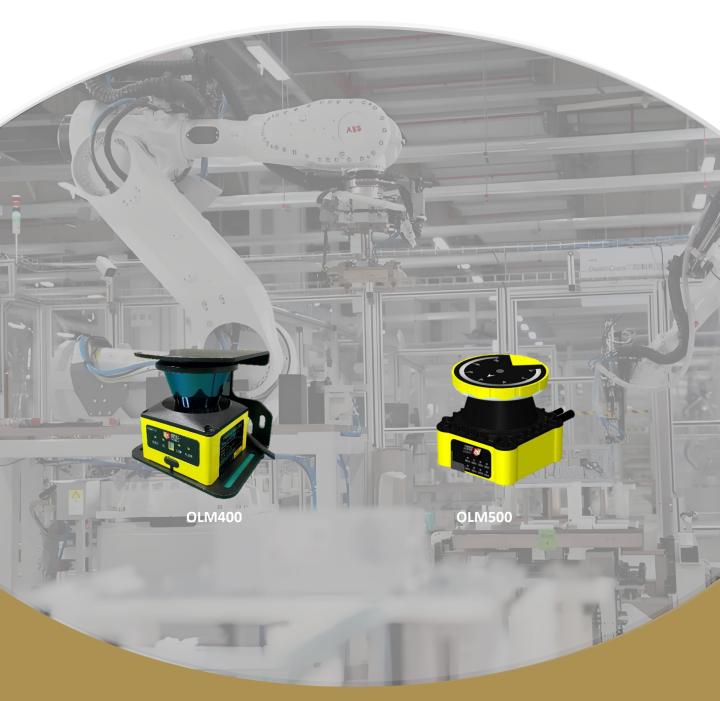
安全型激光扫描仪





专为您量身定制智能安全产品

400 881 6062 www.lhsafety.com.cn

安全型扫描仪





- 扫描角度276°
- 保护距离3米/5米可选
- 警告区域: 10米/20米距离可选
- 可提供功能安全输出
- 以太网接口能实现简单的执行和远程维护
- 检测到窗口脏污时,底端指示灯闪红色,提示操作人员必须尽快擦试,当超过冗余值时,设备OSSD安全输出停止设备
- 光学窗口出现破损时,应进行窗口更换

功能选型

技术规格	安全型系列	安全型系列	安全型总线系列
扫描保护距离	OLM400 3m	OLM500 3m/5m/8m	OLM700 5m
报警距离	30米	40米	40米
扫描角度	276°	276°	276°
同时监控保护区域	1个	2个	2个
区域切换设置	16个区域	64个区域	64个区域
分辩率	30-150mm	30-150mm	30-150mm
响应时间	80ms	70ms	70ms
总线集成	/	/	PROFINET-IO PROFISAFE-Profil
安全输出	1组OSSD PNP	1/2组OSSD PNP	1/2组OSSD PNP
防护等级	IP65	IP65	IP65
激光安全等级	Class 1	Class 1	
外壳防护等级	IP65		IP65
安全等级类型	Type 3		
安全完整性等级	SIL 2		
类别	Cat.3		
性能等级	PL d		
PFH(平均失效率/h)	8.0 × 10 ⁻⁸		
TM(Mission Time)	20年		
外形尺寸mm	100*100*115	80*80*80	

OLM500系列安全激光扫描仪



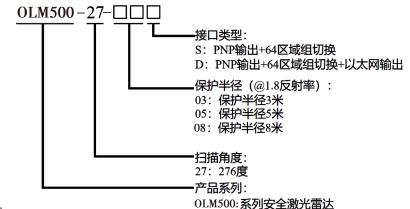


- 符合IEC 61508/IEC 62061, SIL 2安全等级标准
- 符合ISO 13849 PLd安全等级标准
- 符合IEC 61496 Type3 安全性能要求
- 符合IEC 60825 Class 1 激光安全等级标准
- 配合专用配置软件使用,可对OLM500进行多达 64 个区域的自由配置
- 最小探测物直径≥20mm,最大5米的安全保护区域,最远20米的警告区域。
- IP65防水防尘能力

产品规格

产品型号	最大保护半径	告警区域半径	扫描角度	输出形式
OLM500-27-03S	2	40	276°	PNP
OLM500-27-03D	3m@1.8%反射率	10m	2/0	PNP+以太网
OLM500-27-05S	5 m @ 1 00/ 巨针变	20	276°	PNP
OLM500-27-05D	5m@1.8%反射率	20m	276°	PNP+以太网
OLM500-27-08S	9m@1.90/丘射來以上	20	27.C°	PNP
OLM500-27-08D	8m@1.8%反射率以上	20m	276°	PNP+以太网

型号说明

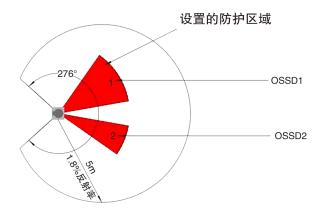


- 说明:
- 1. 不同型号之间的差异在于保护半径和接口类型。
- 2. 保护半径包括3米@1.8%反射率、5米@1.8%反射率和8米@1.8%反射率以上反射率三种。
- 3.接口类型包括2种。其中S代表PNP安全输出、64区域组切换(连接器为17芯航插); D代表PNP安全输出+以太网输出(连接器为17芯航插+5芯航插), 其中以太网输出(5芯航插)为非安全输出。

扫描范围

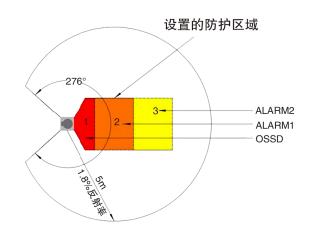


- OLM500有两种保护模式,默认为保护区+告警区模式,如图1所示。
- 如需配置两个独立的保护区,OLM500可通过上位机配置如图2所示的双防区模式。



双模式防护架构:

提供业界领先的 PAA模式(保护区+双级预警)与PP模式(双保护区)双防护机制,可针对AGV导航、人机协作等场景需求自由切换防护逻辑,支持ISO 13849标准下的定制化安全方案部署。



高阶区域管理能力

- 64组矢量区域库: 预存多形态防护模板 (扇形/多边形/动态轮廓)
- 场景化实例配置:将区域组绑定至特定 【监控实例】,构建分级防护体系
- 毫秒级策略切换:通过条件触发实现防护策略动态加载(切换延时<50ms)

指示标识说明

	保护区域	警告区域
安全关闭	是(PL d)	否
安全雷达的最大扫描范围	3m/5m	10m/20m
使用目的	识别和保护人员	功能用途(非安全相关应用)
说明	保护区设定区域内检测到障碍物存在,安全输出开关装置(OSSDs)进入OFF状态	告警区设定区域内检测到障碍物存在,辅助输出(配置为告警输出时)进入OFF状态





指示标识	指示灯定义	状态	描述
DOWED	H ME HA —.	绿	SH上电成功后绿色灯亮
POWER	电源指示	灭	SH上电失败
OCCD1	完入松山4 北三	绿	保护区1未探测到物体,OSSD1输出ON状态
OSSD1	安全输出1指示	红	保护区1探测到物体,OSSD1输出OFF状态
		绿	双保护区模式:保护区2未探测到物体,OSSD2输出ON状态
OSSD2	安全输出2指示	红	双保护区模式:保护区2探测到物体,OSSD2输出 OFF状态
		灭	未定义保护区+告警区模式: 熄灭
		绿	保护区+告警区模式: 告警区未探测到物体
ALARM	告警输出指示	红	保护区+告警区模式: 告警区探测到物体
		灭	未定义双保护区模式: 熄灭
CLEAN	光学窗口状态指	绿	光学窗口洁净
CLEAN	示	红	光学窗口脏污严重
MOTOR	电机状态指示	绿	雷达电机处于正常工作状态
WOTOK	电机状态相外	红	雷达电机出现故障
LASER	激光测量状态指	绿	雷达激光测量处于正常工作状态
LAJEN	示	红	雷达激光测量工作故障
OTHER	其他状态指示	绿	雷达处于正常工作状态
OTHER	光心小心1日小	红	雷达出现其他工作故障



		安全参数		
类型	Type 3 (IEC 61496)			
安全完整性等级	SIL 2(IEC 61508)			
类别		Cat. 3(IS	O 13849)	
性能等级		PL d (ISC	13849)	
		功能参数		
产品分类	避障型雷达	双输出型雷达	避障型雷达	双输出型雷法
型号	OLM500-27-03S	OLM500-27-03D	OLM500-27-05S	OLM500-27-05D
输出	PNP	PNP+以太网	PNP	PNP+以太网
最大保护半径	3m@1.8%	反射率	5m@1.8%	反射率
告警区域半径	10m	1	20m	า
测距范围	40m	1	60n	ı
安全输出(OSSDD) ¹⁾	PNP输出(ON状态:最大I _{OUT} =100mA,V _{OUT} ≥V _{CC} -2V,OFF状态: I _{OUT} <1mA,V _{OUT} <2V),过流保护,容性负载≤0.5uF。保护区域 无物体时处于ON状态,有物体或故障时处于OFF状态。			
辅助输出	PNP输出,最大I _{OUT} =100mA,V _{OUT} ≥V _{CC} -2V,OFF状态:I _{OUT} <1mA,V _{OUT} <2V),过流保护			
激光光源	波长905nm,一类激光产品			
扫描角度范围	276°			
角度分辨率	0.1°			
响应时间2)	100ms (可配)			
物体分辨率	70mm@保护区	域最大半径处		
容差区	65mm(TZ=安全激光雷达的公差范围)			
延伸距离ZR³)	350mm			
工作电压	DC 24V±20%			
上电启动时间	10s(典型值)			
刷新频率	25Hz			
功耗	<4W(无负载)			
外形尺寸	80mm*80mm*8	0mm		

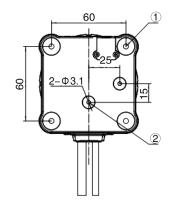
技术参数

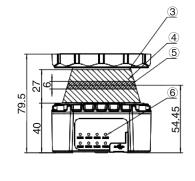


外壳颜色	黄色		
环境温度	工作:-10℃~50℃(无结霜及凝露);存储:-40℃~70℃		
环境湿度	工作: 35%RH~95%RH; 存储: 35%RH~95%RH		
抗光干扰 (白炽灯)	3000Lux		
抗冲击	加速度10g;脉冲持续时间:16ms; 碰撞次数:三轴,每轴1000±10次 5M1(IEC 60721-3-5)50m/s²,11ms		
抗振动	频率10Hz~55Hz;振幅: 0.35±0.05mm; 扫描次数: 三轴,每轴20次 5M1(IEC 60721-3-5)正弦: 1.5mm 2~9Hz		
防护等级	IP65		
电磁兼容性(EMC)	EN61326-1: 2013 EN61000-4-2: 2009 EN61000-4-3: 2006+A1:2008+A2:2010 EN61000-4-4: 2004+A1:2010 EN61000-4-6: 2014 EN61000-4-8: 2010		

- 1) OSSD成对输出,文中命名OSSD1.A和OSSD1.B作为一对OSSD输出,OSSD2.A和OSSD2.B 作为一对OSSD输出。文中OSSD(s)代表一对或两对OSSD(可通过管脚配置)。
- 2)响应时间可配置。
- 3)延伸距离ZR,是针对反射造成的测量误差。如果回射器处于防护设备附近(回射器与 保护区域的距离≤6m),应当考虑会出现延伸距离,延伸距离ZR=350mm

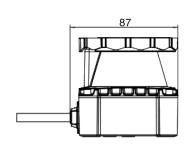
外形尺寸

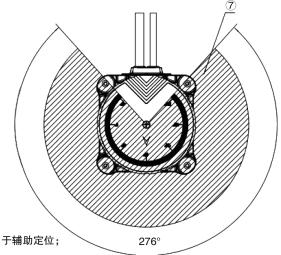










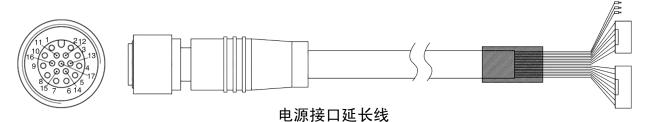


- ①底部安装孔×4, 内螺纹M5;
- ②底部定位孔,直径3.1mm,深3mm(盲孔),可用于辅助定位;
- ③光学窗口,表面保持清洁,不可遮挡;
- ④光学接收区;
- ⑤光学发射区;
- ⑥故障指示灯;
- ⑦扫描角度范围276°示意。

线缆详情

带开放式导线头的连接电缆

电源/控制接口延长线标准线长1m,线芯颜色及对应的接口分配见下表。



带开放式导线头的电源/控制接口延长线接口分配

引脚	线芯颜色	信号定义	功能
1	棕	24V	工作电压 (+24V DC)
2	蓝	0V	工作电压(OV DC)
3	白	OSSD1.A	第一对OSSD,OSSD1.A
4	绿	OSSD1.B	第一对OSSD,OSSD1.B

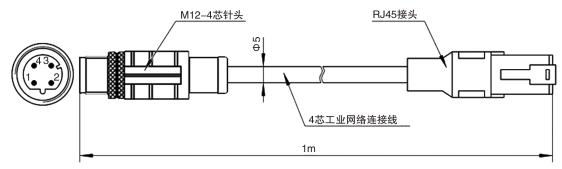


引脚	线芯颜色	信号定义	功能
5	粉	General I/O1	可配置: 静态控制输入端: B1 通用输出端: 告警输出1/告警输出2
6	黄	General I/O2	可配置: 静态控制输入端: A1 通用输出端: 告警输出1/告警输出2/第二对OSSD
7	黑	General I/O3	可配置: 静态控制输入端: A2 通用输出端: 告警输出1/告警输出2/第二对OSSD
8	灰	General I/O4	可配置: 静态控制输入端: B2 通用输出端: 告警输出1/告警输出2
9	红	Input 1	可配置: 静态控制输入端: C1 动态控制输入端:编码器1a(0°)
10	紫	Input 2	可配置: 静态控制输入端: C2 动态控制输入端:编码器1b(90°)
11	灰粉	Input 3	可配置: 静态控制输入端: D1 动态控制输入端:编码器2a(0°)
12	红蓝	Input 4	可配置: 静态控制输入端: D2 动态控制输入端:编码器2b(90°)
13	白绿	Input 5	可配置: 静态控制输入端: E1 动态控制输入端:编码器3a(0°)
14	棕绿	Input 6	可配置: 静态控制输入端: E2 动态控制输入端:编码器3b(90°)
15	白黄	Input 7	可配置: 静态控制输入端: F1 动态控制输入端:编码器4a(0°)
16	黄棕	Input 8	可配置: 静态控制输入端: F2 动态控制输入端:编码器4b(90°)
17	白灰	/	1



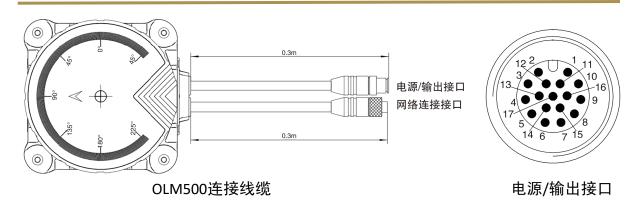
带RJ45接头的网络接口延长线

网络接口延长线为4芯工业网络连接电缆,一端为M12-4芯针头,一端为RJ45接头,标准线长为1m。



网络接口延长线

输入输出接口



电源/输出接口

引脚	信号定义	信号描述	
1	DC24V	T/htt TVDC24V+ 2004	
2	0V	工作电压Vcc:DC24V±20%	
3	OSSD1.A	两路独立的PNP 输出,ON状态:最大I _{OUT} = 100mA,V _{OUT} ≥Vcc-2V,OFF 状态:I _{OUT} < 1mA,V _{OUT} < 2V。 保护区域无物体时处于ON状态,有物体或故障时处于OFF状态。	
4	OSSD1.B		



引脚	信号定义	信号描述	引脚
5	General I/O 1	通用 I/O 1,可配置: 1.静态控制输入端 B1; 2.辅助输出—告警	1)作为静态控制输入端时,通过输入信号A~F的变化实现防区切换,输入阻抗2.7K欧; 2)作为辅助输出时,PNP输出,ON状态:最大I _{OUT} =100mA,V _{OUT} ≥Vcc-2V,OFF状态: I _{OUT} <1mA,V _{OUT} <2V。
6	General I/O 2	通用 I/O 2,可配置: 1.OSSD2.A (第二对OSSD中的OSSD A); 2.静态控制输入端 A1; 3.辅助输出—告警	1)作为OSSD输出时,两路独立的PNP输出,ON状态:最大I _{OUT} =100mA,V _{OUT} ≥Vcc-2V,OFF状态:I _{OUT} <1mA,V _{OUT} <2V。防区域无物体时处于ON状态,有物体或故障时处于OFF状态。 2)作为静态控制输入端时,通过输入信
7	General I/O 3	通用 I/O 3,可配置: 1.OSSD2.B (第二对OSSD中的OSSD B); 2.静态控制输入端 A2; 3.辅助输出—告警	号A~F的变化实现防区切换,输入阻抗 2.7K欧; 3)作为辅助输出时,PNP输出,ON状态: 最大I _{OUT} =100mA,V _{OUT} ≥Vcc-2V,OFF 状态: I _{OUT} <1mA,V _{OUT} <2V。
8	General I/O 4	通用 I/O 4, 可配置: 1.静态控制输入端 B2; 2.辅助输出—告警	同General I/O 1
9	Input 1	通用输入端1,可配置: 1.静态控制输入端C1; 2.动态控制输入1a(0°)	
10	Input 2	通用输入端2,可配置: 1.静态控制输入端C2; 2.动态控制输入端1b (90°)	1)作为静态控制输入端时,通过输入信号A~F的变化实现防区切换,输入阻抗2.7K欧;
11	Input 3	通用输入端3,可配置: 1.静态控制输入端D1; 2.动态控制输入端2a (0°)	2)作为动态控制输入端时,通过1a/1b 和2a/2b输入信号从增量型编码器接收获 取车辆速度的信息,实现防区切换。
12	Input 4	通用输入端4,可配置: 1.静态控制输入端D2; 2.动态控制输入2b(90°)	



引脚	信号定义	信号描述	引脚
13	Input 5	通用输入端5,可配置 1.静态控制输入端E1 2.动态控制输入端3a (0°)	
14	Input 6	通用输入端6,可配置: 1.静态控制输入端E2; 2.动态控制输入端3b (90°)	1)作为静态控制输入端时,通过输入信号A~F的变化实现防区切换,输入阻抗2.7K欧;
15	Input 7	通用输入端7,可配置 1.静态控制输入端F1 2.动态控制输入端4a (0°)	2)作为动态控制输入端时,通过3a/3b 和4a/4b输入信号增量型编码器接收获取 车辆速度的信息,实现防区切换。
16	Input 8	通用输入端8,可配置 1.静态控制输入端F2 2.动态控制输入端4b (90°)	
17	/		1

网络连接接口	引脚	信号定义	功能
	1	TX+	发射数据+
2001	2	RX+	接收数据+
	3	TX-	发射数据-
	4	RX-	接收数据-

安装方式

防护罩安装方式

